

*A not getting what you want
is sometimes a stroke of luck.
From somewhere*

МА-7. ИНТЕГРАЛ

§1. Первообразная

- *Операция, обратная дифференцированию, называется **интегрированием**. Функцию $F(x)$ — такую, что*

$$F'(x) = f(x),$$

*равносильно $dF(x) = f(x)dx$, — называют **первообразной** функции $f(x)$ или **интегралом** от $f(x)$.*

Если $F(x)$ — первообразная $f(x)$, то и $F(x) + C$ — первообразная $f(x)$, поскольку производная константы C равна нулю.

- *Совокупность всех первообразных $f(x)$ называют **неопределённым интегралом** и обозначают*

$$\int f(x)dx. \tag{1}$$

Под знаком интеграла \int в (1) стоит дифференциал первообразной, $f(x)dx = dF(x)$. Поскольку, например, $d \sin x = (\sin x)'dx = \cos x dx$, то

$$\int \cos x dx = \sin x. \quad \int \Omega = \Omega$$

Точнее говоря, $\int \cos x dx = \sin x + C$, но константу мы будем опускать.

Таблица производных элементарных функций легко трансформируется в таблицу неопределённых интегралов.

$$\int e^x dx = e^x, \quad \int a^x dx = a^x / \ln a, \quad a > 0, a \neq 1.$$

$$\int x^\lambda dx = \frac{1}{\lambda + 1} x^{\lambda+1}, \quad \lambda \neq -1.$$

$$\int \frac{dx}{x} = \ln |x|, \quad \int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \arcsin x, \quad \int \frac{dx}{1+x^2} = \operatorname{arctg} x.$$

Не будем далее ломиться в открытую дверь. Некоторое количество формул, конечно, полезно иметь в запасе, дабы не ходить к соседу за справкой в процессе решения задач.

Что касается потенциальной полезности неопределённого интеграла, то первое, что приходит в голову, это задачи, в которых даны соотношения скоростей, неизвестны — пройденные пути. Не обязательно о километрах речь. Скажем, численность популяции $x(t)$ растёт со скоростью $\dot{x} = kx$. Конечно, интеграл сразу бы решал вопрос в ситуации

$$\dot{x} = \varphi(t) \quad \Rightarrow \quad x(t) = \int \varphi(t) dt.$$

Но и в случае $\dot{x} = kx$ интегрирование спасает:

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} = kx &\Rightarrow \frac{dx}{x} = k dt \Rightarrow \int \frac{dx}{x} = \int k dt \Rightarrow \\ &\Rightarrow \ln x = kt + C \Rightarrow x(t) = x(0)e^{kt}, \end{aligned}$$

где константа интегрирования¹ C выбрана из условия $e^C = x(0)$.

При этом возникают смутные ощущения, что подобные трюки работают также в более сложных ситуациях.

- $\int [f(x) \pm g(x)] dx = \int f(x) dx \pm \int g(x) dx \quad (?)$

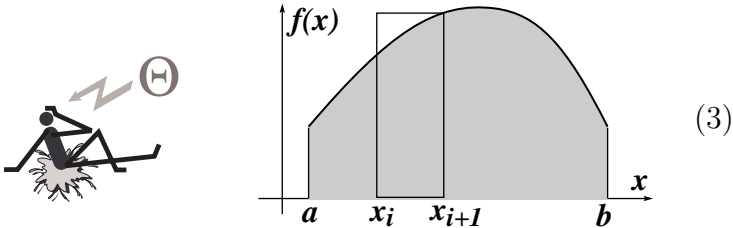
¹О наличии которой надо вовремя вспоминать.

- $af(x)dx = a \int f(x)dx$ (?)
- $\int dx = x, \int df(x) = f(x)$ (?)

§2. Определённый интеграл

Интегрирование, как ни странно, возникло и какое-то время развивалось независимо от дифференцирования. Источником послужила задача определения площади под графиком функции $y = f(x)$. В основу решения была положена естественная аппроксимационная идея. Отрезок $[a, b]$ разбивается на n сегментов $[x_i, x_{i+1}]$ длины Δx_i , где $x_0 = a$, $x_n = b$ рис. (3). На каждом i -м отрезке выбирается произвольная точка ξ_i , и рассматривается сумма

$$\sigma = \sum_{i=0}^{n-1} f(\xi_i)\Delta x_i. \quad (2)$$



- Предел суммы (2), если таковой существует и не зависит от разбиения $[a, b]$ и выбора точек ξ_i , при стремлении к нулю максимальной длины Δx_i — называют определённым интегралом $f(x)$ от a до b и обозначают $\int_a^b f(x)dx$.

Конечно, в таком определении слишком много «если». Кто будет производить разбор полётов в каждом конкретном случае? Поэтому идут обычно по несколько иному пути.

На каждом промежутке $[x_i, x_{i+1}]$ берутся точная нижняя m_i и точная верхняя M_i границы $f(x)$, и вводятся в рассмотрение две суммы Дарбу (нижняя и верхняя)

$$s = \sum_{i=0}^{n-1} m_i \Delta x_i, \quad S = \sum_{i=0}^{n-1} M_i \Delta x_i$$

В силу $m_i \leq f(\xi_i) \leq M_i$ имеем $s \leq \sigma \leq S$. Поэтому для существования предела σ достаточно, чтобы суммы Дарбу сходились к одному пределу, т. е.

$$S - s \rightarrow 0.$$

Общий предел s и S , если таковой существует, и называют *определённым интегралом*. Оба определения эквивалентны, но второе легче проверять. При этом в случае существования интеграла $\int_a^b f(x) dx$ в указанном смысле функция $f(x)$ называется *интегрируемой по Риману*, а сам интеграл — *интегралом Римана*.

• **Теорема.** Если функция $f(x)$ непрерывна на $[a, b]$, то

интеграл $\int_a^b f(x) dx$ существует.

◀ Доказательство обеспечивает теорема Кантора, гарантирующая равномерную непрерывность $f(x)$. Поэтому по любому $\varepsilon > 0$ можно указать такое $\delta > 0$, что $\Delta x_i < \delta \Rightarrow M_i - m_i < \varepsilon$ для всех i , откуда

$$\sum_{i=0}^{n-1} (M_i - m_i) \Delta x_i < \varepsilon \sum_{i=0}^{n-1} \Delta x_i = \varepsilon(b - a),$$

что даёт $S - s \rightarrow 0$. ▶

В случае кусочной непрерывности $f(x)$ (конечного числа

разрывов) результат остается в силе, поскольку²

$$\int_a^b = \int_a^{c_1} + \dots + \int_{c_i}^{c_{i+1}} + \dots + \int_{c_n}^b,$$

где c_i — точки разрыва.

§3. Взаимосвязь интегралов

Если рассмотреть интеграл

$$\Phi(x) = \int_a^x f(t)dt,$$

как функцию верхнего предела, то

$$\Delta\Phi = \Phi(x + \Delta x) - \Phi(x) = \int_x^{x+\Delta x} f(t)dt = f(\xi)\Delta x + o(\Delta x),$$

что приводит к $\boxed{\Phi'(x) = f(x)}$, т. е. Φ — первообразная.

◀ Вот более аккуратное рассуждение. Обозначим через ξ_{min} и ξ_{max} наименьшее и наибольшее значение функции $f(x)$ на отрезке $[x, x + \Delta x]$. Очевидно, площадь $\Delta\Phi$ заключена между площадями прямоугольников $\xi_{min}\Delta x$ и $\xi_{max}\Delta x$, поэтому

$$\xi_{min} \leq \frac{\Delta\Phi}{\Delta x} \leq \xi_{max}.$$

При $\Delta x \rightarrow 0$: $\xi_{min} \rightarrow f(x)$, $\xi_{max} \rightarrow f(x)$, в силу непрерывности $f(x)$. Тогда по теореме «о трёх собачках» $\frac{\Delta\Phi}{\Delta x} \rightarrow f(x)$, т. е. $\Phi'(x) = f(x)$. ▶

Таким образом, **площадь $\Phi(x)$ под графиком $y = f(x)$ — это первообразная функции $f(x)$** . Изменение точки отсчёта a добавляет к $\Phi(x)$ некоторую константу. От любой

²Аддитивность интеграла $\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx$ вытекает из определения.

другой первообразной $F(x)$ функция $\Phi(x)$ отличается на постоянную величину, поэтому всегда³

$$\Phi(b) - \Phi(a) = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x)dx,$$

что численно равно площади под графиком $y = f(x)$ на промежутке $[a, b]$. Если $f(x)$ на $[a, b]$ меняет знак, то из построения ясно, что площади фигур между графиком и осью x -ов засчитываются со знаком «плюс» там, где $f(x) > 0$, и — со знаком «минус» там, где $f(x) < 0$.

Дифференцируя $\Phi(\varphi(x))$ по формуле дифференцирования сложной функции, имеем

$$\frac{d}{dx} \int_a^{\varphi(x)} f(t)dt = f(\varphi(x))\varphi'(x)$$



При манипулировании определёнными интегралами нередко требуются оценки в виде неравенств. Вот два очень простых часто используемых факта.

- Если $m \leq f(x) \leq M$ на $[a, b]$, то

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x)dx \leq M(b-a). \quad (?)$$

³Заметим, что разность $F(b) - F(a)$ часто записывают в виде $F(x)|_a^b$.

- Пусть на $[a, b]$ функция $g(x)$ знакопостоянна и $m \leq f(x) \leq M$. Тогда

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = \mu \int_a^b g(x)dx$$

при некотором $\mu \in [m, M]$. (?)

- $\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$ (?)
- $\int_a^b kf(x)dx = k \int_a^b f(x)dx$ (?)
- $\int_a^b [f(x) \pm g(x)]dx = \int_a^b f(x)dx \pm \int_a^b g(x)dx$ (?)
- $\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx$ (?)
- $\int_a^b f(x)dx \geq 0$, если $f(x) \geq 0$ (?)